

自己位置推定システム「RTK-STAR」

高精度で低価格なRTK-GNSS※システム

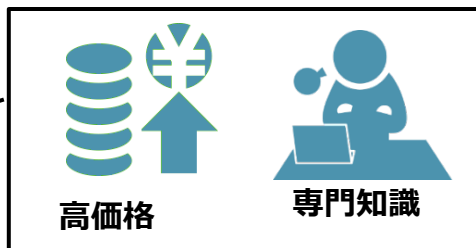
1 課題

※RTK-GNSS(Real Time Kinematic Global Navigation Satellite System)

自動運転,低速モビリティなどで使用するRTK-GNSS※は**高価**で**専門知識が必要**

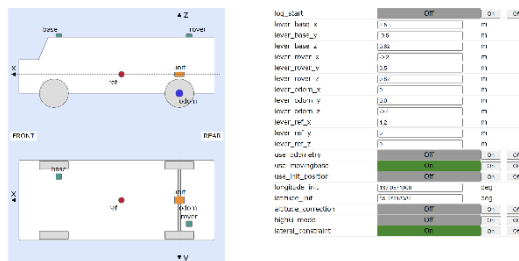
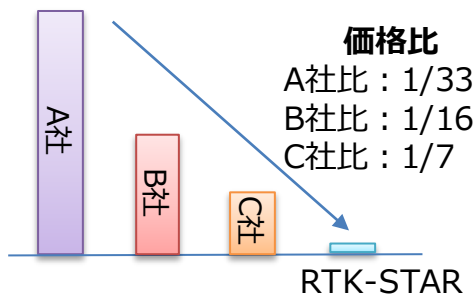


[要件]cmオーダ,ms周期で位置測位



2 解決策

RTK-STARなら,専門知識がなくともGUIで直感的な設定ができ, 他社製と同額予算で複数台の導入も可能



ブラウザGUI設定画面

個別カスタマイズ, 出張デモ, 1か月単位での貸出も相談可能

3 機能・性能・スペック

項目	詳細
位置精度	静止時2cm (RTK-GNSS同程度),Yaw角0.4deg(アンテナ間隔1m)
出力周期	最短周期5ms (1ms単位で変更可能)
出力I/F	UDP(有線無線) / CAN
出力情報	緯度経度,速度,加速度,角速度,姿勢角,衛星情報
設定GUI	ブラウザ経由(PC, スマートフォンを想定)
対応衛星	2周波(L1C/A, L2C), GPS,GLONASS,Galileo,北斗,みちびき
慣性航法Eng	豊田中央研究所 Lu-nav(R)

4 問い合わせ先

RaspberryPi開発サポート窓口

Mail: pi-support@ml.toyota-td.jp



トヨタテクニカル開発プロジェクト株式会社
TOYOTA TECHNICAL DEVELOPMENT CORPORATION